

DAFTAR ISI

| | Halaman |
|--|----------------|
| LEMBAR PERNYATAAN | i |
| LEMBAR PENGESAHAN | ii |
| ABSTRAK | iii |
| KATA PENGANTAR..... | iv |
| DAFTAR ISI..... | vi |
| DAFTAR GAMBAR..... | viii |
| DAFTAR TABEL | x |
| BAB I PENDAHULUAN | |
| 1.1 Latar Belakang Masalah | 1 |
| 1.2 Rumusan Masalah | 3 |
| 1.3 Batasan Masalah..... | 3 |
| 1.4 Tujuan Penelitian..... | 3 |
| 1.5 Metode Penelitian..... | 3 |
| 1.6 Sistematika Penulisan..... | 4 |
| BAB II LANDASAN TEORI | |
| 2.1 Tinjauan Pustaka | 6 |
| 2.2 <i>Precision Aproach Path Indicator (PAPI)</i> | 7 |
| 2.2.1 Konfigurasi PAPI | 8 |
| 2.2.2 <i>Obstruction Protection Surface</i> | 9 |
| 2.2.3 Penetapan Sudut Luncur | 9 |
| 2.2.4 Sudut Penyetelan PAPI | 10 |
| 2.2.5 Sistem PAPI | 10 |
| 2.3 <i>Internet Of Things</i> | 11 |
| 2.4 Mit APP Invertor | 12 |
| 2.5 ESP 32 | 13 |
| 2.6 Hostinger | 14 |
| 2.7 Accelerometer ADXL 335 | 15 |
| 2.8 Motor Servo..... | 15 |
| BAB III PERANCANGAN ALAT DAN SISTEM | |
| 3.1 Perancangan Sistem..... | 18 |

| | | |
|-------|--------------------------|----|
| 3.2 | Perancangan Program..... | 21 |
| 3.2.1 | Web Server..... | 21 |
| 3.2.2 | Mit APP Invertor..... | 24 |
| 3.3 | Pemrograman ESP 32..... | 26 |

BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN

| | | |
|-------|--------------------------------------|----|
| 4.1 | Kondisi Saat Ini | 31 |
| 4.2 | Mit APP Invertor | 32 |
| 4.3 | Pengujian ESP 32 | 33 |
| 4.4 | Pengujian Perangkat Keras..... | 33 |
| 4.4.1 | Pengujian Sensor Accelerometer | 34 |
| 4.4.2 | Pengujian Motor Servo | 36 |
| 4.4.3 | Pengujian LCD | 38 |
| 4.5 | Pengujian Komunikasi Data..... | 39 |
| 4.6 | Kondisi Yang Diinginkan..... | 40 |

BAB V PENUTUP

| | | |
|-----|-----------------|----|
| 5.1 | Kesimpulan..... | 42 |
| 5.2 | Saran | 42 |

DAFTAR PUSTAKA

LAMPIRAN.....



UNIVERSITAS
MERCU BUANA