

## ABSTRAK

PAPI (*Precision Approach Path Indicator*) merupakan alat bantu pendaratan visual yang membantu penerbangan melakukan pendekatan dengan mengikuti sudut pendekatan yang benar menuju titik pendaratan. PAPI dirancang untuk memberikan petunjuk secara nyata dari sudut pendaratan yang diinginkan (tepat pada titik sentuh pendaratan/*touch down point*) dan keefisienannya telah dibuktikan, dipergunakan pada siang hari, cuaca buruk dan malam hari (Direktorat Jendral Perhubungan Udara).

Permasalahannya adalah belum adanya monitoring sudut lampu PAPI secara mudah, langsung dan cepat. Penelitian ini membahas tentang monitoring lampu PAPI menggunakan Android yang di buat *prototype*. Dengan menggunakan sensor Accelerometer dan di proses oleh ESP 32 nantinya sudut lampu PAPI akan ditampilkan pada *Smartphone*. Terdapat Motor servo yang berguna untuk menstabilkan prototype ketika berada pada bidang tidak datar.

Tujuan dari penelitian ini adalah untuk membantu kerja teknisi dalam memantau arah pancaran lampu PAPI secara langsung, mudah dan cepat. Ketika terjadi perubahan arah pancaran akan cepat terdeteksi sehingga tidak mengganggu operasional penerbangan.

**Kata kunci** : Penerbangan, Lampu PAPI, ESP 32, Sensor Accelerometer, Motor Servo, *Internet Of Things*, *Server*



UNIVERSITAS  
MERCU BUANA