

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Contoh desain robot <i>humanoid</i>	11
Gambar 2.2 Linearitas sensor.....	12
Gambar 2.3 Linearitas sensor.....	13
Gambar 2.4 Macam macam sensor humanoid	14
Gambar 2.5 Desain humanoid actuator.....	15
Gambar 2.6 Pemrograman dan kontrol <i>Humanoid</i>	17
Gambar 2.7 Konfigurasi Pin Arduino Nano	18
Gambar 2.8 Arduino IDE.....	21
Gambar 2.9 Kinect Sensor	24
Gambar 2.10 Cara kerja motor servo	25
Gambar 2.11 Servo.....	26
Gambar 2.12 Motor DC	27
Gambar 2.13 <i>Bluetooth</i> HC-05	29
Gambar 2.14 Modul Step Down LM2596	30
Gambar 2.15 Kode warna resistor.....	31
Gambar 2.16 Light Emitting Diode	32
Gambar 2.17 Visual Basic Microsoft Visual Studio 2010.....	35
Gambar 2.18 Human Machine Interface (HMI)	37
Gambar 2.19 Body Gesture Recognition	40
Gambar 3.1 Blok Diagram Humanoid boxing robot.....	46
Gambar 3.2 Rancangan mekanik humanoid boxing robot full body	48
Gambar 3.3 Perancangan Lengan Robot.....	49
Gambar 3.4 Desain <i>body</i> robot.....	50
Gambar 3.6 Desain kaki beroda robot.....	51
Gambar 3.7 Perancangan elektronik blok server	51
Gambar 3.8 Perancangan elektronik blok <i>humanoid robot</i>	52
Gambar 3.9 Perancangan GUI	53

Gambar 3.10 Perancangan program tampilan gesture recognition	54
Gambar 3.11 Perancangan program Arduino IDE	56
Gambar 3.12 <i>Flowchart</i> kerja sistem	57
Gambar 4.1 Hasil perancangan seluruh badan robot	59

