

DAFTAR GAMBAR

No.	Halaman
1.1 Alur Penelitian	4
2.1 <i>DJI Ronin S Stabilizer</i>	9
2.2 Arduino Nano ATmega328	12
2.3 Program Arduino IDE	16
2.4 Breadboard 400 pin	19
2.5 Kabel Jumper Male to Male	19
2.6 Baterai <i>Lithium-ion</i>	20
2.7 <i>Accelerometer</i>	22
2.8 <i>Accelerometer Topology</i>	22
2.9 Dua konfigurasi berbeda pada topologi akselerometer	24
2.10 <i>Gyroscope</i>	24
2.11 MPU6050 Tampak Depan	27
2.12 MPU6050 Tampak Belakang	28
2.13 Module Stepdown LM2596	29
2.14 Push Button Switch	30
2.15 Prinsip Kerja Push Button Switch	31
2.16 Motor Servo	32
2.17 Original DJI Ronin S Gimbal	34
2.18 Kamera	35
3.1 Blok Diagram	38
3.2 Sketsa Rangka Dasar	39
3.3 Autodesk Inventor	40
3.4 Rangkaian Hardware	41
3.5 Diagram Alir Sistem Penstabil Kamera	43
3.6 Komponen Perancangan Alat	44
4.1 Hasil 3D Printer Mekanik Alat	46
4.2 Pengkabelan Arduino Nano dengan MPU6050	47

4.3	Perancangan Elektrik	47
4.4	<i>Sketch</i> pada Arduino IDE sudah di <i>Compile</i>	48
4.5	Program MPU6050	49
4.6	<i>Readable yaw, pitch and roll</i>	49
4.7	Mengkonversi dari radian ke derajat	50
4.8	Sensor dalam proses kalibrasi	50
4.9	Setelah 300 <i>readings</i> atau pembacaan	51
4.10	Pemrograman Arduino IDE dengan Motor Servo	51
4.11	Action Cam (GoPro)	52
4.12	Hasil Perancangan Alat	53

