

LEMBAR PERNYATAAN

Yang bertanda tangan di bawah ini :

Nama : Rosada Tri Asnada
NIM : 41415110052
Fakultas : Teknik
Program Studi : Teknik Elektro
Judul Tugas Akhir : Pengaruh *Inertial Measurement Unit (IMU) MPU-6050 3- Axis Gyro Dan 3-Axis Accelerometer* Pada Sistem Penstabil Kamera (Gimbal) Untuk Aplikasi Videografi

Dengan ini menyatakan bahwa hasil penulisan Laporan Tugas Akhir yang telah saya buat ini merupakan hasil karya sendiridan benar keasliannya. Apabila ternyata dikemudian hari penulisan Laporan Tugas Akhir ini merupakan hasil plagiat atau penjiplakan terhadap karya orang lain, maka saya bersedia mempertanggungjawabkan sekaligus bersedia menerima sanksi berdasarkan aturan di Universitas Mercu Buana.

Demikian, pernyataan ini saya buat dalam keadaan sadar dan tidak ada paksaan.

Jakarta, 28 Juni 2019



(Rosada Tri Asnada)