

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Spesifikasi Arduino Mega 2560	6
Tabel 2.2 Spesifikasi Rotary Encoder KY-040	14
Tabel 2.3 Tabel Jurnal Pemanding	17
Tabel 3.1 Spesifikasi Kerangka Model robot	22
Tabel 3.2 Spesifikasi Alas Model robot.....	22
Tabel 3.3 Spesifikasi Laci Kontrol Model robot	23
Tabel 4.1 Uji Power Supply	34
Tabel 4.2 Uji Tegangan dan Arus Motor DC Sumbu <i>X</i>	34
Tabel 4.3 Uji Tegangan dan Arus Motor DC Sumbu <i>Y</i>	35
Tabel 4.4 Uji Tegangan dan Arus Motor DC Sumbu <i>Z</i>	35
Tabel 4.5 Uji Jumlah Rotasi Sumbu <i>X</i> dan <i>Y</i>	35
Tabel 4.6 Uji Tegangan dan Arus, serta kemampuan <i>Gripper</i>	35
Tabel 4.7 Uji Sensor Ultrasonik	36
Tabel 4.8 Uji Rotary Encoder	36