

DAFTAR ISI

	Halaman
LEMBAR PERNYATAAN	i
LEMBAR PENGESAHAN	ii
KATA PENGANTAR	iii
ABSTRAK	iv
DAFTAR ISI	vi
DAFTAR GAMBAR	ix
DAFTAR TABEL	x
BAB I PENDAHULUAN	
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	2
1.3 Batasan Masalah	2
1.4 Tujuan	3
1.5 Metodologi Penelitian	3
1.6 Sistematika Penulisan	3
BAB II LANDASAN TEORI	
2.1 Jurnal Pendukung	5
2.2 Arduino Uno R3	6

2.3 Modul GSM	7
2.4 Modul GPS	9
2.5 Sensor Gyro	10
2.6 Catu Daya	12
2.7 SMS	13
2.8 Gmap	15
BAB III PERANCANGAN SISTEM	
3.1 Blok Alir Sistem	18
3.2 Diagram Blok	20
3.3 Perancangan Hardware	21
3.4 Spesifikasi Alat	23
BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISA	
4.1 Pengujian Sudut Minimum Kemiringan	24
4.2 Pengujian Durasi Sudut Kemiringan	26
4.3 Pengujian Tingkat Akurasi GPS	27
4.4 Pengujian Kondisi Motor Saat Meminta Lokasi	29
4.5 Pengujian Delay SMS Saat Meminta Lokasi	30
4.6 Pengujian Delay SMS Sistem Peringatan Kecelakaa	32
4.7 Pengujian Daya Tahan Baterai	33
4.8 Pengujian Tegangan	34
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN	

5.1 Kesimpulan	36
5.2 Saran	37
DAFTAR PUSTAKA	38
LAMPIRAN	39

