

## DAFTAR ISI

ABSTRAK .....	ii
PENGESAHAN TESIS .....	<b>Error! Bookmark not defined.</b>
PERNYATAAN.....	<b>Error! Bookmark not defined.</b>
KATA PENGANTAR .....	<b>Error! Bookmark not defined.</b>
UCAPAN TERIMA KASIH.....	<b>Error! Bookmark not defined.</b>
IJIN PENGGANDAAN DAN HARD COPY .....	<b>Error! Bookmark not defined.</b>
DAFTAR ISI .....	<b>Error! Bookmark not defined.</b>
DAFTAR GAMBAR .....	<b>Error! Bookmark not defined.</b>
DAFTAR TABEL.....	<b>Error! Bookmark not defined.i</b>
BAB I      PENDAHULUAN.....	1
1.          Pendahuluan .....	1
1.1        Latar Belakang Masalah.....	1
1.2        Pernyataan Masalah.....	3
1.3        Tujuan Penulisan .....	3
1.4        Metode Penulisan .....	4
1.5        Sistematika Penulisan.....	4
BAB II     KAJIAN PUSTAKA .....	6
2.          Kajian Pustaka.....	6
2.1        Mobile Robot.....	6
2.1.1      Definisi .....	7
2.1.2      Komponen .....	7

2.1.3	Jenis Robot Mobile .....	9
2.2	Telerobotic .....	10
2.2.1	Definisi .....	11
2.2.2	Komponen .....	11
2.2.3	Prinsip Pergerakan.....	12
2.3	Arduino.....	13
2.3.1	Soket USB .....	14
2.3.2	Input/Output Digital .....	14
2.3.3	Input Analog.....	15
2.3.4	IC .....	15
2.3.4	Baterai/Adaptor .....	15
2.4	Motor Shield L298 .....	15
2.5	Bluetooth .....	16
2.7	Motor DC .....	18
2.7.1	Mekanisme kerja Motor DC.....	19
2.7.2	Komponen Utama Motor DC.....	19
2.7.3	Pengendalian Motor DC.....	20
2.8	Arduino IDE .....	20
2.9	Android.....	21
2.9.1	Versi Android .....	22
2.10	App Inventor.....	26
2.11	<b>Penelitian Perbandingan .....</b>	<b>27</b>
BAB III	<b>METODOLOGI PENELITIAN .....</b>	<b>29</b>

3.	Metodologi Penelitian .....	29
3.1	Tahap Perencanaan .....	29
3.1.1	Block Diagram Rangkaian .....	29
3.1.2	Perancangan Hardware .....	32
3.1.2.1	Koneksi Arduino Dengan Robot .....	32
3.1.2.2	Koneksi Motor Shield Dengan Arduino.....	33
3.1.3	Perancangan Mekanik .....	34
3.1.4	Sistem Pengerak Roda.....	35
3.1.5	Perancangan Aplikasi Android.....	38
3.1.5.1	Perancangan Tampilan Awal.....	38
3.2	Pengaplikasian Rangkaian.....	39
3.2.1	Rangkaian Bluetooth Dengan Arduino .....	39
3.2.2	Aplikasi Program Arduino .....	42
3.2.3	Smart Phone Aplikasi WI-FI Camera (Web Of Cam).....	45
3.2.4	Aplikasi Program Arduino .....	46
3.2.5	Flowchart Aplikasi Controller Robot.....	53
BAB IV	HASIL DAN ANALISA .....	55
4.1	Pengujian dan Analisa Perangkat .....	55
4.1.1	Pengujian Modul <i>Bluetooth</i> Dengan Android .....	55
4.1.2	Pengujian Program Arduino .....	58
4.1.3	Pengujian Arduino Pada Robot .....	58
4.2	Pengujian Sistem Keseluruhan.....	60
4.2.1	Pengujian Maju.....	60
4.2.2	Pengujian Maju.....	61

4.2.3	Pengujian Belok Kanan .....	62
4.2.4	Pengujian Belok Kiri .....	63
4.3	Pengujian Bluetooth .....	65
4.5	Pengujian Kamera .....	66
4.6	Pengujian Kamera Dengan Software Wireshark.....	70
4.7	Pengujian MIT App Inventor 2 .....	72
4.8	Pengujian Kompatibilitas Smart Phone.....	72
4.9	Pengujian Interferensi.....	73
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....		74
5.1	Kesimpulan.....	74
5.2	Saran .....	75
DAFTAR PUSTAKA .....		76



UNIVERSITAS  
**MERCU BUANA**



U N I V E R S I T A S  
MERCU BUANA