

DAFTAR GAMBAR

| No. Gambar | | Halaman |
|-------------------|---|----------------|
| 2.1 | Model sistem getaran SDOF | 6 |
| 2.2 | Satu getaran sama dengan satu kali gerak bolak balik benda secara penuh | 8 |
| 2.3 | Sinyal domain waktu | 10 |
| 2.4 | Gelombang sinyal domain waktu | 11 |
| 2.5 | Fourier transform | 11 |
| 2.6 | Tranduser velocity | 12 |
| 2.7 | Tranduser displacement | 13 |
| 2.8 | Accelerometer | 13 |
| 3.1 | Skema alur penelitian | 17 |
| 3.2 | Foto set up pengujian FRF | 18 |
| 3.3 | Motor listrik | 19 |
| 3.4 | Belt alternator | 20 |
| 3.5 | Alternator | 20 |
| 3.6 | MCB-3 phase | 20 |
| 3.7 | Kerangka alat penguji | 22 |
| 3.8 | Accelorometer | 22 |
| 3.9 | Skrip matlab | 23 |

| | | |
|------|--|----|
| 3.10 | Tachometer | 24 |
| 4.1 | Penempatan sensor sumbu x | 28 |
| 4.2 | Penempatan sensor sumbu y | 28 |
| 4.3 | Penempatan sensor sumbu y | 28 |
| 4.4 | Setup 300 rpm | 28 |
| 4.5 | Grafik frekuensi sumbu x kondisi tegang 300 rpm | 29 |
| 4.6 | Grafik frekuensi sumbu y kondisi tegang 300 rpm | 30 |
| 4.7 | Grafik frekuensi sumbu z kondisi tegang 300 rpm | 30 |
| 4.8 | Grafik frekuensi sumbu x kondisi normal 300 rpm | 31 |
| 4.9 | Grafik frekuensi sumbu y kondisi normal 300 rpm | 32 |
| 4.10 | Grafik frekuensi sumbu z kondisi normal 300 rpm | 32 |
| 4.11 | Grafik frekuensi sumbu x kondisi kendur 300 rpm | 33 |
| 4.12 | Grafik frekuensi sumbu y kondisi kendur 300 rpm | 34 |
| 4.13 | Grafik frekuensi sumbu z kondisi kendur 300 rpm | 34 |
| 4.14 | Grafik frekuensi penggabungan nilai konstanta | 36 |
| 4.15 | Grafik frekuensi penggabungan nilai damping | 37 |
| 4.16 | Grafik frekuensi penggabungan nilai critical damping | 38 |