

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1	Penelitian Terdahulu	5
Tabel 2.2	Prinsip Kerja Motor Driver L298N Untuk Keluaran Motor A	18
Tabel 2.3	Prinsip Kerja Motor Driver L298N Untuk Keluaran Motor B	18
Tabel 3.1	Wiring Diagram Arduino terhadap Motor Driver L298N	32
Tabel 3.2	Kondisi Putaran Motor	32
Tabel 3.3	Aturan Dasar Logika Fuzzy	37
Tabel 4.1	Pengujian Data Jarak Sensor Ultrasonik	41
Tabel 4.2	Perhitungan Data Pengukuran	42
Tabel 4.3	Hasil Pengujian Motor Driver	44
Tabel 4.4	Hasil Pengujian Pergerakan Robot	44
Tabel 4.5	Hasil Pengujian RPM	45
Tabel 4.6	Hasil Keluaran PWM pada Motor	46

