

DAFTAR GAMBAR

Gambar 1.1 Bagan kerangka pemikiran	4
Gambar 2.1 Arm robot	7
Gambar 2.2 Bagian-bagian Arduino UNO R3	11
Gambar 2.3 Interface Arduino IDE.....	12
Gambar 2.4 Motor DC	13
Gambar 2.5 Perancangan sistem kerja motor driver	14
Gambar 2.6 Board L298N dan logika	14
Gambar 2.7 Diagram pewaktuan servomotor	16
Gambar 2.8 Cara Kerja Sensor PIR	17
Gambar 2.9 Penampang board sensor PIR.....	17
Gambar 3.1 Diagram blok sistem	19
Gambar 3.2 Skematik Motor driver dengan arduino dan motor DC.....	20
Gambar 3.3 Skematik Arduino dengan sensor PIR	21
Gambar 3.4 Skematik Arduino dengan Motor servo	22
Gambar 3.5 Arduino IDE.....	23
Gambar 3.6 Tampilan editor arduino	23
Gambar 3.7 Flowcart cara kerja rangkaian	24
Gambar 4.1 Tampak Depan	26
Gambar 4.2 Tampak Belakang.....	27
Gambar 4.3 Tampak Bawah.....	27
Gambar 4.4 Serial Begin sensor PIR.....	29
Gambar 4.5 Pengujian motor servo posisi 0°	30
Gambar 4.6 Pengujian motor servo pada posisi 90°	31
Gambar 4.7 Gerakan leher	32
Gambar 4.8 Gerakan Pinggang Membungkuk.....	33
Gambar 4.9 Gerakan maju	34
Gambar 4.10 Gerakan putar balik	35