

## DAFTAR ISI

### JUDUL LAPORAN PROPOSAL

LEMBAR PERNYATAAN .....	ii
ABSTRAK .....	iii
LEMBAR PENGESAHAN .....	iv
KATA PENGANTAR.....	v
DAFTAR ISI.....	vi
DAFTAR GAMBAR.....	viii
DAFTAR TABEL .....	x

### BAB I : PENDAHULUAN..... 1

1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Rumusan Masalah .....	2
1.3 Batasan Masalah .....	3
1.4 Tujuan Penelitian .....	3
1.5 Metodologi Penulisan .....	3
1.6 Sistematika Penulisan .....	4

### BAB II : LANDASAN TEORI.....6

2.1 otomasi industri.....	6
2.2 programmable logic control .....	7
2.3 sensor .....	14
2.4 pneumatik.....	18
2.5 motor DC.....	26
2.6 gripper unit.....	27
2.7 linier slider .....	28
2.8 handling linier unit .....	29
2.9 relay.....	30
2.10 power unit .....	32
2.11 fuse .....	34
2.12 cable duct .....	36

<b>BAB III : ALAT DAN SISTEM PERANCANGAN .....</b>	<b>37</b>
3.1 gambaran umum sistem.....	37
3.2 perancangan mekanik.....	38
3.3 perancangan pneumatic.....	39
3.4 perancangan elektrical.....	40
3.5 flow chart .....	45
<b>BAB IV: HASIL DAN PEMBAHASAN .....</b>	<b>47</b>
4.1 Hasil perancangan .....	47
4.2 Pengujian alat terhadap benda kerja berdasarkan sensor .....	48
4.3 Pengujian alat terhadap benda kerja berdasarkan akurasi jarak.....	48
4.4 Pengujian alat terhadap benda kerja berdasarkan waktu dalam satu siklus kerja.....	48
4.5 Pengujian alat terhadap benda kerja berdasarkan waktu dalam satu siklus kerja.....	49
<b>BAB V: PENUTUP .....</b>	<b>52</b>
5.1 kesimpulan .....	52
5.2 saran .....	52
Daftar pustaka .....	54
Lampiran .....	55

