

ABSTRAK

Overhead crane merupakan alat angkat untuk memindahkan beban dari satu tempat ke tempat yang lain. *Sistem Control* yang digunakan adalah sistem *pendant control* dimana seluruh pergerakan *crane* dikendalikan oleh *pendant control*. Seiring perkembangan teknologi saat ini membawa perubahan pada sistem *control* dari *pendant control* menjadi sistem *remote control*.

Perancangan *remote control overhead crane* menggunakan android berbasis arduino mikrokontroler merupakan perubahan sistem *control overhead crane* dari sistem *pendant control* menjadi *remote control*, dimana seluruh pengoperasian dari *overhead crane* tersebut dikendalikan oleh *remote control* yang dioperasikan menggunakan android dengan komunikasi via *Bluetooth*.

Dari hasil pengujian *remote control overhead crane*, rata-rata komunikasi via *Bluetooth* dapat bekerja efektif dari 0 sampai 10 meter, sedangkan jarak yang dibutuhkan adalah 5 sampai 8 meter, sehingga dapat menggantikan fungsi dari *pendant control*. Dengan menggunakan *remote control* ini sangat lebih efisien dibandingkan dengan menggunakan *pendant control*.

Kata kunci : *Overhead Crane, pendant control, remote control, bluetooth, android*

UNIVERSITAS
MERCU BUANA