

ABSTRAK

Robot berkaki empat merupakan robot yang dapat berjalan dengan di tumpu oleh kaki-kaki, sehingga lebih stabil secara statis yang membuat mereka bekerja lebih mudah

Penelitian robot ini merupakan salah satu cara untuk mengurangi kekurangan kemampuan manusia. Keberadaan robot ini dapat membantu proses pengambilan obyek yang berada diluar jangkauan manusia yang dikendalikan oleh mikrokontroler, mikrokontroller ini memiliki cakupan aplikasi yang luas karena mudah digunakan dan ukurannya lebih ringkas.

Kelebihan robot ini dibanding dengan robot beroda adalah kemampuannya berjalan di berbagai permukaan. Sehingga, untuk penggunaan di permukaan yang tidak datar, seperti berbatu, berumput, berpasir dan permukaan yang tidak terkirakan sebelumnya, digunakan robot berkaki.