

ABSTRACT

Technology progress which fast progressively especially in the field of robotics technology have entered various facet of human life which is in its application start from industrial automation area military entertainments and also in the field of medical In principle the robot creation target is to assist to finish the difficult human being duty or unlikely even done by human being As a mean to assist the climbing duty which is generally very dangerous and can result the happening of accident is hence made by this pillar climber robot Pillar climber robot is robot that has owning ability to do climbing To operate this robot can be done in manual. Microcontroller AT89S52 and servo that represent the master controller controls all process that happened at this robot.

keyword: microcontroller AT89S52 and servo

ABSTRAK

Kemajuan teknologi yang semakin pesat terutama dalam bidang teknologi robotika telah memasuki berbagai segi kehidupan manusia yang dalam aplikasinya mulai dari bidang otomatisasi industri militer intertainment maupun dalam bidang medis Pada prinsipnya tujuan penciptaan robot tersebut adalah untuk membantu menyelesaikan tugas manusia yang sulit atau bahkan tak mungkin dikerjakan oleh manusia Dengan tujuan untuk membantu tugas pemanjatan yang pada umumnya sangat beresiko dan dapat mengakibatkan terjadinya kecelakaan maka dibuatlah robot pemanjat tiang ini Robot pemanjat tiang adalah robot yang memiliki kemampuan untuk melakukan pemanjatan Untuk mengoperasikan robot ini dapat dilakukan secara manual. Seluruh proses yang terjadi pada robot ini dikendalikan oleh mikrokontroler AT89S52 dan servo yang merupakan pengontrol utama.

Kata kunci : Mikrokontroler AT89S52 dan Servo