# ABSTRACT

*Has been made a prototype of an elevator with a control system based on microcontroller ATmega16 and Stepper Motor as a traction motor. Lift is equipped with several features : 1. Indicator lights for upward (green LED) and downward direction (red LED) located on each Lobby. 2. LCD display as a hall indicator or directional and cage positions. 3. Buttons floor (Hall call button) residing on every lobby. 4. Button car (Car call button) located within the cage. 5. Remos (Ronny Elevator Monitoring System) is a computer-based system that functions as a monitoring and controlling remote elevator which are usually located in the control room. The controller program written using the C language and CodevisionAVR as a compiler for converting control program language into executable file or often called HEX code, as well as VB.Net programming language using Microsoft visual studio 2010 express.*

*Keywords: Elevator, Microcontroller, Prototype, Motor Stepper, Building automation system*

# ABSTRAK

Telah dibuat sebuah prototype lift dengan sistem kendali yang berbasis mikrokontroler ATmega16 dan Motor Stepper sebagai motor traksi. Lift ini dilengkapi dengan beberapa fitur, Yaitu: 1. Lampu indikator untuk arah naik (LED hijau) dan untuk arah turun (LED merah) yang terdapat pada setiap lobby. 2. LCD display sebagai Hall indikator atau penunjuk arah dan posisi sangkar. 3. Tombol lantai (Hall call) yang berada pada setiap lobby. 4. Tombol car (Car call) yang berada didalam sangkar. 5. REMOS (Rony Elevator Monitoring System) adalah sebuah sistem yang berbasis komputer yang berfungsi sebagai pemantau dan pengendali lift jarak jauh yang biasanya berada di ruang control. Adapun program pengendalinya ditulis dengan menggunakan bahasa C dan CodevisionAVR sebagai kompiler untuk mengkonversi bahasa program menjadi file .exe atau sering disebut kode HEX, serta bahasa pemrograman VB.Net dengan menggunakan Microsoft visual studio express 2010.

Keywords: Lift, Mikrokontroler, Prototype, Motor Steper,
Sistem Otomatisasi Gedung.