

ABSTRACT

Robot is a mechanical device that can move in a controlled manner with a human. At this time many people are using robots as a tool in the world of work, especially in dealing with a very risky job, which a lot of places that can not be reached by man, where the robots used to assist the work of man. In this case the robot will be developed not only as a tool for human beings, but also can replace humans in performing a job that is very risky. The robot capabilities will be developed on part of its communication, that is means becoming the communication between the robot using bluetooth. Communication between robots is a communication made by using bluetooth. One robot as a transmitter and the second robot as a receiver. Both of this robot is not controlled by humans, but humans still need to do the settings on the bluetooth located on the robot. After settings on the robot, the robot will carry out activities in fully automatic, The working process of the robot is the transmitter robot will sent triggers to the receiver robots and that way the receiver robot will do a job. In doing a job, the receiver robot comes with 1 piece of Flame sensor, 3 motor drive, 2A motor shield, Arduino Uno module, and bluetooth. By using one of the sensors on the robot Receiver, the robot is unable to execute the commands as desired by way of manipulating the program code written.

Keywords : Robot, Komunikasi, Bluetooth, Arduino, titik api

xi+49 pages; 20 figures; 1 table; 11 listing codes

Bibliography: 9(2007 – 2014)

UNIVERSITAS
MERCU BUANA

ABSTRAK

Robot merupakan sebuah perangkat mekanik yang dapat bergerak dengan cara dikendalikan dengan manusia. Pada saat ini banyak manusia yang menggunakan robot sebagai alat bantu dalam dunia pekerjaan, terutama dalam menangani pekerjaan yang sangat beresiko, dimana banyak tempat-tempat yang tidak dapat terjangkau oleh manusia, disinilah robot dimanfaatkan untuk membantu pekerjaan manusia. Pada hal ini robot akan dikembangkan bukan hanya sebagai alat bantu manusia, tapi juga dapat menggantikan manusia dalam melakukan suatu pekerjaan yang sangat beresiko. Dalam hal ini kemampuan robot akan dikembangkan pada bagian komunikasinya, yaitu menjadi komunikasi antar robot dengan menggunakan bluetooth. Komunikasi antar robot merupakan komunikasi yang dilakukan dengan menggunakan bluetooth. Dalam hal ini robot satu sebagai Transmitter dan robot dua sebagai Receiver, kedua robot ini tidak dikendalikan oleh manusia, tetapi tetap membutuhkan manusia untuk melakukan seting pada bluetooth yang berada pada robot. Setelah melakukan seting pada robot, robot akan melakukan kegiatan secara full otomatis, Adapun proses kerja robot dengan cara robot transmitter mengirim trigger pada robot Receiver, dan robot Receiver akan melakukan suatu pekerjaan. Dalam melakukan suatu pekerjaan robot Receiver dilengkapi dengan 1 buah Flame sensor, 3 motor penggerak, 2A motor shield, modul Arduino Uno, dan Bluetooth. Dengan menggunakan 1 buah sensor pada Robot Receiver, robot mampu menjalankan perintah sesuai yang diinginkan dengan cara memanipulasi kode program yang ditulis.

Kata kunci : Robot, Komunikasi, Bluetooth, Arduino, Titik api

xi+49 halaman; 20 gambar; 1 tabel; 11 daftar coding
daftar acuan: 9(2007-2014)